

# NEO-SOLA manuale tecnico





## INDICF:

- 1. INTRODUZIONE
- 2. CONDIZIONI DI ESERCIZIO
- 3. MOTORI COLLEGABILI
- 4. MONTAGGIO MECCANICO
  - 4a. montaggio a motore
  - 4b. istallazione tastiera
- 5. MONTAGGIO ELETTRICO
  - 5a. avvertenze
  - 5b. collegamento elettrico al motore
  - 5c. collegamento elettrico alla linea
  - 5e. collegamento dispositivi esterni
  - 5f. Generatore fotovoltaico
  - 5g. Dimensione generatore fotovoltaico
  - 5h. Installazione solarimetro.
  - 5i. Comportamento in assenza di sole
  - 5d. Collegamenti elettrici esterni
- 6. PROGRAMMAZIONE
  - 6a. prima installazione con regolazione della comunicazione Tastiera-Inverter
  - 6b. pulsanti tastiera
  - 6c. led tastiera
  - 6d. menù funzioni
  - 6e. menù funzioni avanzate
  - 6f. uso
  - 6g. allarmi
- 7. POWER BOX
- 8. NEO-WALL
- 9. AVVERTENZE E RISCHI
- 10. DICHIARAZIONE DI CONFORMITA'
- 11. ANALISI EVENTI







## 1. NEO SOLAR - INTRODUZIONE

E' un nuovo sistema inverter brevettato con alimentazione diretta da pannello fotovoltaico in isola o alimentazione ibrida (fotovoltaico e rete contemporaneamente), per il controllo, comando e regolazione di velocità motori asincroni

L'applicazione principale è relativa ad impianti di sollevamento acqua da pozzo, accumulo acqua su bacini artificiali o contenitori e irrigazione, dove sia assente la rete elettrica o/e in alternativa a generatori a motore.

L'inverter può essere integrato direttamente sul motore AC trifase oppure montato a muro, senza necessità di costruire quadri elettrici di protezione in quanto la protezione naturale è IP65. Oltre a questo il tastierino wifi permette una interazione con il prodotto anche se installato in ambienti difficili da raggiungere.

Il sistema può funzionare in due modi:

1. ad isola: senza connessione alla rete, oppure



ibrido pannello/rete: grazie al dispositivo opzionale POWER-BOX, NEO-SOLAR-3 automaticamente e
proporzionalmente utilizzarà l'energia fotovoltaica disponibile, compensando la rimanente con l'energia
proveniente dalla rete o da generatore.

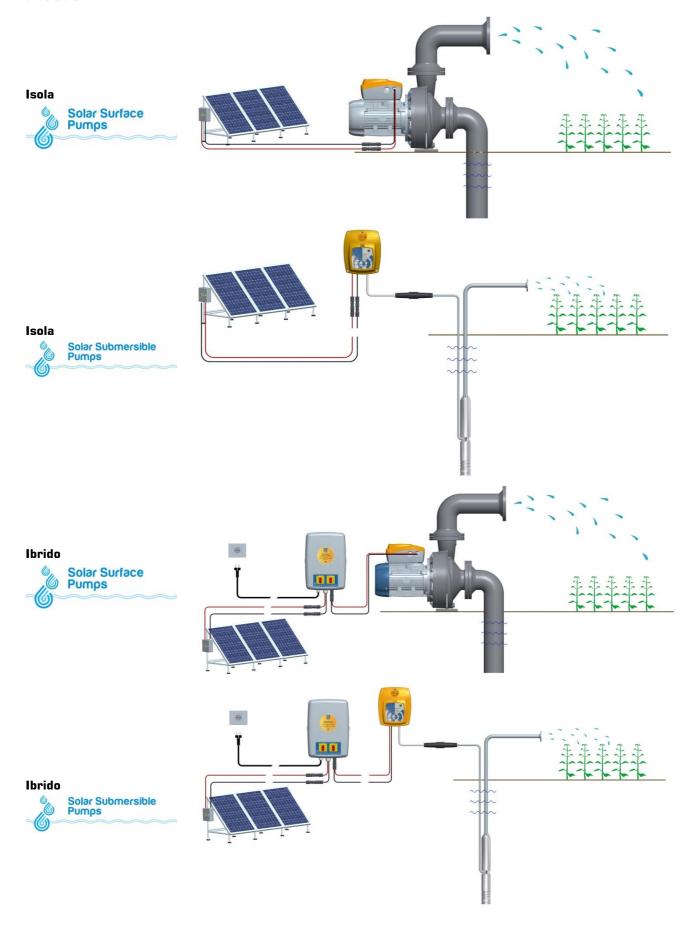


3.

### Vantaggi di NEO-SOLAR rispetto a classiche pompe solari DC

- Può lavorare con un vasto campo di motori già installati, in quanto questi sono tipicamente motori AC asincroni, senza richiederne la loro sostituzione. Il motore asincrono è infatti di gran lunga il più diffuso ed economico e può arrivare a efficienze notevoli (IE3)
- L'installazione e la manutenzione del sistema è nota e accessibile ai tecnici di tutto il mondo
- Rispetto a pompe con motori a corrente continua gli amperaggi sono inferiori, i cavi sono di sezione inferiore, ed hanno minori perdite di tensione sul cavo
- E' possibile collegare NEO-SOLAR contemporaneamente a pannelli solari e rete elettrica e/o generatore, per compensare un'eventuale insufficiente irradiazione solare o durante la notte.
- Potenza massima più elevata, fino a 11kW







## 2. CONDIZIONI DI ESERCIZIO



Grandezza fisica	Simbolo	U.d.M.	NEO-SOLAR- 3kW	NEO-SOLAR- 11kW	NEO-SOLAR- 22kW*			
Grado di protezione Inverter*	IP			IP65				
Tensione d'avvio (da pannelli)	V <sub>in</sub>	٧		160Vdc				
Tensione d'arresto (da pannelli)	V <sub>in</sub>	<b>V</b>		110Vdc				
Tensione massima (da pannelli)	V <sub>in</sub>	<b>V</b>		650Vdc				
Frequenza nominale motore	f <sub>2n</sub>	Hz		50/60HZ				
Tensione nominale motore	$V_{2n}$	V	19	0-460Vac trifase +/- !	5%			
Frequenza di uscita da NEO-SOLAR a motore	f <sub>2</sub>	Hz		20-110% f <sub>2n</sub>				
Corrente in uscita da NEO-SOLAR a motore	I <sub>2n</sub>	А	7.0	22				
Temperatura di stoccaggio	T <sub>stock</sub>	°C		-20+60				
Temperatura ambiente di esercizio	$T_{amb}$	°C		040				
Umidità relativa massima		% <sub>(40°C)</sub>	50					
Distanza max comunicazione WiFi tastiera-NEO in aria aperta		mt		20				

\*not yet available

Tabella 1: condizioni di esercizio

Altre caratteristriche	NEO-SOLAR-3kW	NEO-SOLAR-11kW
Tipo di controllo del motore	V/F	vettoriale
Orologio a batteria integrato (per possibili partenze e arresti programmabili);	NO	SI
Filtri anti-disturbo EMC incorporati di serie (ambiente industriale rif. EN 50081-1, punto 5)	SI	SI Classe A – Cat C2
EMC per AMBIENTE DOMESTICO, COMMERCIALE E INDUSTRIALE LEGGERO (rif. EN 50081-1, punto 5)	SI (da V2.01) Classe A – Cat C1	optional
Interruttore sezionatore 3PH	optional cod.INTEM3X32A	optional cod.INTEM3X32A
Protocollo comunicazione	MODBUS RS485, SCADA EIA/TIA-485-A	MODBUS RS485, SCADA EIA/TIA-485-A
Resistenze frenatura interne	SI	SI



## 3. MOTORI COLLEGABILI

## Gamma potenze collegabili

motore-kW	0,25	0,37	0,55	0,55	0,75	1,1	1,1	1,5	1,9	2,2	3	4	5	5,5	7,5	9,2	11
NEO-SOLAR-3											sv						
NEO-SOLAR-11																sv	SV+ F



SV= potenza applicabile solo con servoventilazione (cap. 4a)



F= ventoline interne (cap. 4a)



## Gamma potenze collegabili ibride

## (con POWER-BOX)

motor	e-kW	0,25	0,37	0,55	0,55	0,75	1,1	1,5	1,9	2,2	3	4	5	5,5	7,5	9,2	11
NEO-SO	LAR-3																



# ABBINAMENTO NEW WIFI CON MOTORE A SECONDA DELLE DIMENSIONI IEC Tab. RD: Range dimensioni IEC motori collegabili

motore-IEC	71	80	905	90L	100	112	1325	132M	160
NEO-SOLAR-3									
NEO-SOLAR-11									



Vedi manuale NEO-WiFi <a href="http://www.motive.it/manuali/manuale-NEO-WiFi-ita.pdf">http://www.motive.it/manuali/manuale-NEO-WiFi-ita.pdf</a>

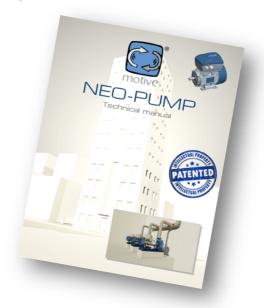


## 4. MONTAGGIO MECCANICO

4a. montaggio a motore

4b. istallazione tastiera

Vedi manuale NEO-PUMP http://motive.it/manuali/manuale-NEO-PUMP-ita.pdf



## 5. MONTAGGIO ELETTRICO

5a. avvertenze

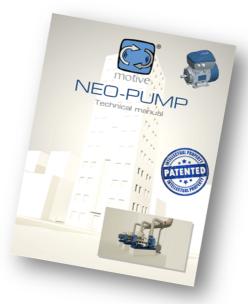
Qualora l'impianto preveda più di una stringa in parallelo, l'uso di interruzione e protezione a mezzo fusibile di fa obbligatoria. Noi ne raccomandiamo l'uso anche per una sola stringa.

5b. collegamento elettrico al motore

5c. collegamento elettrico alla linea

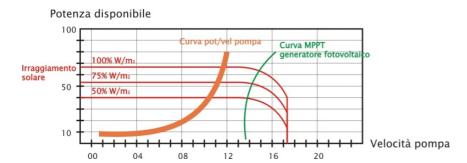
5e. collegamento dispositivi esterni

Vedi manuale NEO-PUMP http://motive.it/manuali/manuale-NEO-PUMP-ita.pdf





### **5f. IL GENERATORE FOTOVOLTAICO**



Il SW MSPT di NEO-SOLAR è ottimizzato rispetto ai classici sistemi MPPT (Max Power Point Tracker) per ottenere il massimo risultato da una pompa.

Nella figura a lato è stilizzata una caratteristica potenza/velocità di una pompa in funzione dell'esposizione solare tipica di un pannello fotovoltaico. Per fare lavorare correttamente la pompa, la curva caratteristica della stessa deve idealmente operare entro il limite MPPT del campo fotovoltaico, con un margine operativo in termini di tensione e

corrente disponibili. Al calare della potenza, la tensione disponibile del pannello non calerà, permettendo al motore di raggiungere comunque velocità nominali, ma con sempre minor disponibilità di potenza. Se il sistema è stato predisposto per far lavorare la pompa alle massime prestazioni, una volta che il generatore non ha più la potenza necessaria equivalente alla potenza nominale della pompa, smetterà di funzionare. Un classico sistema MPPT, contrariamente ad un sistema MPST (Max Speed Point Tracker), non è utile in questa operatività, mentre una variazione della velocità quale quella effettuata da NEO-SOLAR, e quindi della potenza assorbita dal sistema in funzione della potenza disponibile sul campo fotovoltaico darà la certezza di utilizzare appieno la risorsa fotovoltaica per il massimo trasporto di acqua.

Il SW di NEO-SOLAR migliora l'erogazione della corrente verso il motore rispetto ad un sistema MPPT, ed è quindi più idoneo per l'obiettivo finale che è quello di avere energia sufficiente per massimizzare prevalenza mq/h nell'arco della giornata. Infatti, il sistema MPPT ha il diverso obiettivo di perseguire costantemente un compromesso tra corrente e tensione al fine di immagazzinare la potenza estratta, parte della quale, a tali valori di tensione e corrente, se usata per alimentare un motore, sarebbe inutile al suo funzionamento. E' evidente che per fare lavorare correttamente la pompa, la curva caratteristica della stessa deve operare entro tale limite, lasciando un margine operativo in termini di tensione e corrente disponibili. Il punto MPPT non è un'area di lavoro per il motore, e l'uso di questo sistema di estrazione della potenza potrebbe andare a limitare inutilmente l'erogazione della corrente o la tensione verso il motore

Inoltre, con alimentazione ibrida sole/rete l'MPPT sarebbe incompatibile. La corrente DC generata dalla rete, dopo il passaggio in un inverter, inevitabilmente contiene un RIPPLE (variazione di tensione ciclica). Le fasi discendenti e ascendenti di questo ripple, se intercettate dal controllo MPPT, sono riconosciute come una variazione del generatore fotovoltaico e posso portare ad un comportamento in cui il sistema aumenta o diminuisce sempre di più l'erogazione.





## 5g. DIMENSIONE GENERATORE FOTOVOLTAICO

Potenza disponibile

100
a nominale
a dalla pompa
50

Ricordiamo che il sole, a differenza della rete elettrica, è una fonte certa ma imprevedibile quindi, maggiore sarà la potenza di picco installata e, a parità di condizioni di irraggiamento, si otterrà maggiore lavoro in termini di ore. Un dimensionamento di base parte dall'installazione di una potenza di picco (Wp) pari a 1,5 volte la potenza nominale del motore. Questo garantirà un funzionamento ottimale in condizioni atmosferiche tali da avere la miglior resa da parte del pannello fotovoltaico. Nella figura successiva una tipica curva di intensità

solare/potenza disponibile al procedere delle ore durante il giorno. Utilizzando il grafico come esempio, considerando 100% = 1kw picco e il motore un 0,75kw assorbiti, avremo un funzionamento garantito teorico pari a 8 ore. Ogni applicazione quindi dovrà essere dimensionata in funzione dei mq3/ore di acqua desiderati al giorno, alla posizione nel globo terrestre dell'impianto, l'inclinazione, la temperatura media ambientale, la resa del pannello e dei componenti utilizzati (prevalenza e rendimento pompa, rendimento sistema, perdite sui collegamenti).

Il dimensionamento corretto del generatore fotovoltaico deve necessariamente considerare i seguenti fattori:

- la media dell'esposizione solare del luogo dove è posizionato l'impianto,
- il lavoro da eseguire (metri cubi acqua)
- il tempo necessario per eseguirlo (in base alle capacità della parte idraulica).
- posizione geografica dell'impianto,
- quantità di ore di funzionamento necessarie per esequire il lavoro previsto.

La tabella sotto riportata è una guida rapida alla scelta di un campo fotovoltaico adeguato per la maggior parte delle applicazioni. Ovviamente il cliente potrà utilizzare i pannelli che considera migliori, restando comunque entro le caratteristiche di potenza e tensione richieste.

E' necessario prestare attenzione alle temperature di lavoro dell'impianto, ricordando che all'aumentare della temperatura si verifica un calo di potenza e tensione disponibili ai capi dei pannelli fotovoltaici.

I punti sensibili da verificare sono:

- TENSIONE MASSIMA STRINGA: NON deve mai superare i 690Vdc considerando la tensione Vopen (somma delle tensioni a circuito aperto del pannello fotovoltaico) del pannello fotovoltaico. Il superamento anche momentaneo di tale tensione può danneggiare il sistema e comunque produce un allarme di sovratensione provocando il blocco del sistema. Per questa tensione verificare che sia entro il limite a tutte le condizioni di temperatura previste.
- TENSIONE NOMINALE STRINGA: NON deve mai scendere al di sotto dei 530Vdc per i motori a 400Vac e sotto i 340Vdc per i motori a 230Vac, per garantire il corretto pilotaggio del motore stesso. Questa tensione fa riferimento alla Vnom (somma delle tensioni nominali del pannello fotovoltaico). Per questa tensione verificare che il decremento causato dall'aumento di temperatura non sia tale da scendere sotto il valore minimo.
- POTENZA DI PICCO: La potenza minima corrisponde alla potenza assorbita (P1) dall'impianto sommata alle perdite dell'impianto che possono essere stimate in un 10% (rendimento inverter e perdita sul cablaggio). E' evidente che il sistema lavorerà alle massime prestazioni solamente per il tempo in cui i pannelli fotovoltaici avranno l'irraggiamento ottimale, quindi un limitatissimo periodo di tempo anche nelle giornate con miglior meteo. Un dimensionamento reale prevede una potenza che parte dal 30% al 50% in piu rispetto alla potenza assorbita, a seconda delle ore "potenzialmente garantite" desiderate. Per "potenzialmente garantite" si intende con meteo favorevole.
- Più lunga è la serie di pannelli, più aumentano i volt e non la corrente. Pannelli in parallelo non aumentano i Volt
- Bisogna considerare anche il rendimento del motore (kW resi / kW assorbiti), segnata in targa, sulla base dei regolamenti europei. L'obiettivo è quello di fornire al motore la potenza che assorbe, superiore a quella che deve rendere.





## Scarica Motive Solar

Utility: ti calcola il corretto dimensionamento del parco fotovoltaico e ti indirizza su che tipo di NEO-SOLAR usare sulla base della potenza del motore, il tipo di pannello usato, la temperatura massima, ecc.



1. Scarica la APP da play-store



- 2. Digita "Motive Solar"
- 3. Clicca sull'icona Motive Solar



4. Registra la tua e-mail



5. Ti verrà automaticamente mandata una password via e-mail con cui iniziare ad usare l'utility Solar. Inseriscila e comincia ad usarlo.

Motive Solar Utility si autoconfigura in italiano o inglese a seconda delle impostazioni dello smarphone/tablet.





### **ESEMPIO DIMENSIONAMENTO FOTOVOLTAICO MINIMO**

Potenza nominale P2 del motore (kW)	Potenza assorbita P1 dal sistema (KW)	Potenza minima consigliata PV (Wp)	Potenza pannello fotovoltaico (Wp)	Vopen (V)	Vnom (V)	Numero pannelli in serie	Numero stringhe	Totale pannelli e potenza installata (N - KWp)
0,37/230V	0,71	1,065	165	37	30	11	1	11 – 1,81Kwp
0,55/230V	0,92	1,38	165	37	30	11	1	11 – 1,81Kwp
0,75/230V	1,19	1,79	165	37	30	11	1	11 – 1,81Kwp
1,1/230V	1,72	2,58	250	37	30	11	1	11 – 2,75Kwp
1,5/230V	2,2	3,3	250	37	30	13	1	12 – 3,25Kwp
0,37/400V	0,71	1,065	165	37	30	18	1	18 – 2,97Kwp
0,55/400V	0,92	1,38	165	37	30	18	1	18 – 2,97Kwp
0,75/400V	1,19	1,79	165	37	30	18	1	18 – 2,97Kwp
1,1/400V	1,72	2,58	165	37	30	18	1	18 – 2,97Kwp
1,5/400V	2,2	3,3	185	37	30	18	1	18 – 3,3Kwp
2,2/400V	3,17	4,75	250	37	30	18	1	18 – 4,5Kwp

Una prima valutazione della tabella sopra fa notare che per motori di piccola potenza, fino a 1,1kw, è conveniente utilizzare tensione di uscita motore a 230Vac, soluzione che consente di adottare una stringa con un numero inferiore di pannelli. Le potenze si intendono comunque minime consigliate; maggiore è la potenza installata maggiore sarà la durata giornaliera del funzionamento del sistema a parità di condizioni atmosferiche.

E' evidente che il dimensionamento non può prescindere dal tipo di pompa da pilotare e dalle caratteristiche della presa d'acqua (profondità del pozzo, pressione richiesta, etc), e va sempre rapportata al lavoro in termini di quantità d'acqua da sollevare al giorno o mediamente in un dato periodo.

Se non volete usare la App Motive Solar Utility , Motive può assisterVi nella progettazione del sistema. Per fare ciò, abbiamo bisogno che compiliate il seguente modulo:



# **Customer Requirement List**



	Mounting location Country:	City:	User's	Name:	Tel/Cell:	
1 100 to 100 to 100 to	Area category (see below):	phill and the second	adam.	1		
	Islands, costal area, lakes and desert areas	Agricultural fields bushland, hills,spand small settlen	parehousing	Suburban	buildings	Urban areas with buildings of higher level
	Purpose of use					
	☐ Agriculture irrigation ☐ Pasture animal husbandry ☐ Water circulation system	☐ Desert control ☐ Desalination ☐ Water supply		Fountains Forestation Drought control		
	Others (Please specify	)		PV Module		D4
	Details  Average daily water requirement is	m³.			91.06	
	Do you have a storage device?				1	POINT OF US
	☐ Yes	Γ		<b>/</b> 5	V	2 TANK
	Do you have a minimum daily water req	Control of the property		SOLAR	<b>,</b>	D2 D3
	Yes	□ No m³/day			F	<b>←→</b> *//
	If yes, please specify the amount  Your water source may be  (well, river, lake, pond or any other sou			Ground Level		Tilt Angle
	Please specify below details: the straighthe length of slope line D3 ism; the m;the distance between pump and statidistance between tank and static level V3 ism; the length of wires between m; the distance between PV module an source is well, the diameter of the well I	distance of water j c level V1 is m /2 is m; the de n pump and inverted d inverter V5 isr	et D4 is ; the vertical pth of well er V4 is	V4 V3	WATER	Static Water Level
	Do you have requirement on lightning p	rotection?				
	Which kind of pipe do you plan to use:  PVC Iron  Others (Please specify	Stainless		s	D1	► Pump Location
	The diameter of pipe is inch.					
	Do you have an existing pump that you  Yes  If yes, the power of the pump is	□ No HP orW; vo	oltage is	V; flow/lift is	; type is	
	☐ Single phase	3-phase				
	Do you require the system to work durin	ng some specific ho	ours? For exa	ample: cloudy days	or before 6 am.	
	If yes, please specify the time and the					

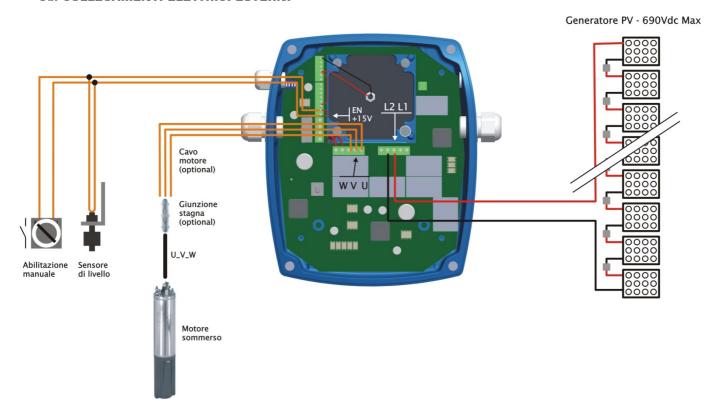


## 5i. COMPORTAMENTO IN ASSENZA DI SOLE

Gli allarmi di SOTTOTENSIONE sono legati alla scomparsa dell'energia da fotovoltaico (versioni con alimentazione solo da PV).

NEO-SOLAR provvederà ad eseguire un restart ogni 999secondi (o un tempo inferiore se programmato). Se la causa dell'allarme è cessata, NEO-SOLAR farà ripartire il motore, altrimenti la segnalazione persisterà. In questo caso prendere nota del codice che appare al display e contattare l'assistenza tecnica.

## **5d. COLLEGAMENTI ELETTRICI ESTERNI**



Sopra è riportato lo schema di collegamento base del prodotto. Il prodotto viene fornito con un abilitazione fissa (ponte tra il morsetto +15V e EN della morsettiera di comando). Se si utilizzano sensori di livello o un abilitazione esterna tramite selettore è necessario togliere il ponte. Collegare ai morsetti GND della morsettiera di potenza una connessione di terra.

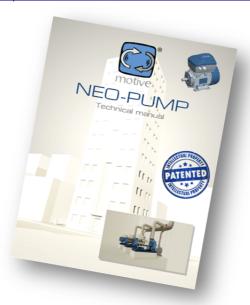






## **6. PROGRAMMAZIONE**

6a. prima installazione con regolazione della comunicazione Tastiera-Inverter Vedi manuale NEO-PUMP <a href="http://motive.it/manuali/manuale-NEO-PUMP-ita.pdf">http://motive.it/manuali/manuale-NEO-PUMP-ita.pdf</a>





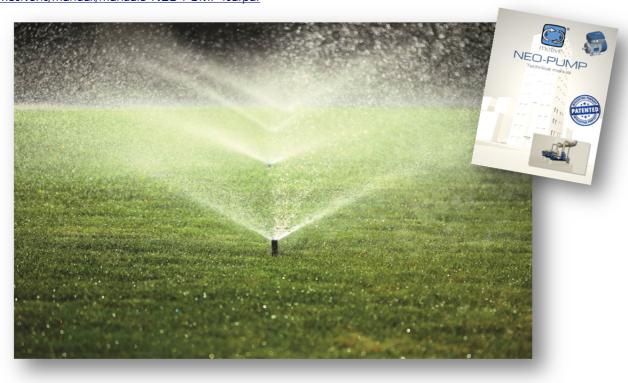
Control type 1: Speed (MSPT).

Per i sistemi di irrigazione in cui si vuole massimizzare la quantità di acqua trasportata



## Control type 2: Pressure

Per impianti che si vuole far funzionare ad una determinata pressione BAR costante controllata da un trasduttore di pressione, il menu di programmazione di NEO-SOLAR permette di selezionare questa opzione di funzionamento alternativa. Per farla funzionare, vedere anche il manuale di NFΩ-PLIMP <a href="http://motive.it/manuali/manuale-NEO-PUMP-ita.pdf">http://motive.it/manuali/manuale-NEO-PUMP-ita.pdf</a>







## 6b. pulsanti tastiera

Pulsante	
MODE	
START ENTER	
+	
STOP	

Tabella 3: Pulsanti



## 6c. led tastiera



Led	Descrizione
Power ON	Verde – segnalazione presenza tensione di rete sull'alimentazione
Motor ON	Verde - Motore in funzione
Alarm	Rosso – segnalazione anomalia (vedere elenco Allarmi) quando acceso

Tabella 4: Descrizione dei Led

## 6d. menù funzioni:

Menù	Sottomenù	Descrizione
Lingua		Italiano / Inglese
Comunicazione	1. Codice Motore	1. 1÷127 (default: 1)
Comunicazione	2. Frequenza radio	2. 860÷879 MHz (default: 870)
Pressione di riferimento (regolazione	Valore di pressione di riferimento :	Ogni Set Point è un ingresso che definisce la pressione di riferimento in vigore; il valore del Set Point dipende dallo stato dei due ingressi
ininfluente se in modalità di controllo "velocità")	<ol> <li>Set Point 1 [Bar]</li> <li>Set Point 2 [Bar]</li> <li>Set Point 3 [Bar]</li> <li>Set Point 4 [Bar]</li> </ol>	digitali preposti (vedere tabella collegamenti IN/OUT dell'inverter). Per tutti i N°4 Set Point: range 0.5 Pmax (valore impostato nei dati pompa)

Mediante l'impostazione degli ingressi digitali A+ ed B+ si possono impostare fino ad un massimo di N°4 Set Point di pressione di riferimento (menu Pressione riferimento), con i valori di default indicati nel seguito:

Set Point	A+ (N°1 – J11)	B+ (N°3 – J11)	Valore default	Note
P1	0	0	3.00 Bar	Configurazione standard, con contatti A+ e B+ contemporaneamente aperti
P2	0	1	2.00 Bar	Contatto B+ chiuso su OV
Р3	1	0	1.50 Bar	Contatto A+ chiuso su OV
P4	1	1	1.00 Bar	Contatti A+ ed B+ contemporaneamente chiusi su OV

Tutti i Set Point si possono sempre variare direttamente dai pulsanti + e - della tastiera, durante il funzionamento di NEO-SOLAR, e questi verranno automaticamente salvati in memoria.



	1. Tensione nominale [V]	1. 200÷440V (default 400V)					
Dati motore NOTA: Per	2.Corrente nominale [A] (metti 107% della corrente nella targa motore)	2. 1÷l2n (tab.1)					
l'introduzione dei dati del	3.Frequenza nominale [Hz]	3. 50÷140 (default: 50)					
motore fare	4.RPM nominali;	4. 700÷3550 (default: 2850)					
riferimento ai	5.cosφ	5. 0.60÷0.90 (default 0.85)					
dati riportati sulla targa del	6. Rotazione	6. O/1 (default O)					
motore;	7.Flusso minimo di arresto	7. 50%÷120% (default 103%)					
,	8. Potenza arresto per funzionamneto a secco	8. 50%÷100% (default 80%)					
Dati pompa	1. Pressione massima [BAR]	1. Per limitare la pressione massima (Default: 16 BAR)					
Dati pompa	2. Check [ON/OFF]	2. Con Check=ON al successivo start avvia l' auto-tuning					
	1. min [mA; V]	1. min: soglia minima sensore pressione (default: 4mA)					
Trasduttore pressione	2. max [mA; V]	2. soglia massima sensore pressione (default: 20mA)					
	3. range [BAR]	3. Portata: campo di lettura proporzionale del sensore (defaul: 16 BAR)					
Funzioni Avanzate	Accesso al menù delle funzioni avanzate	Per accedere inserire la Password numerica di accesso (numero pre-assegnato da Motive: 1)					
	Si: si salvano le modifiche effettuate	Salvataggio dati modificati, o ripristino dei valori di default					
	No: si ritorna ai valori precedenti le modifiche	NOTA: salvataggio automatico ogni volta che si esce dal menù delle funzioni.					
Salvataggio	Dati costruttore: si reimpostano i valori di taratura di fabbrica	ATTENZIONE: Il Reset è abilitato solo in presenza di contatto chiuso tra +15V- SET (NEO-3) / OV- SET (NEO-11) (Fig. X)					
dati/Reset	Reset memoria dati (accesso tramite password avanzata 541)	Il reset della memoria dati consente la cancellazione degli eventi registrati sulla memoria durante il periodo di funzionamento dell'inverter. Il Reset è abilitato solo in presenza di contatto chiuso tra +15V- SET (NEO-3) / OV-SET (NEO-11) (Fig. X)					

Tabella 5: Menù principale



# 6e. menù funzioni avanzate:

Menù	Sottomenù	Descrizione
	1. Velocità massima [% di RPM vel. sincrona motore]	90÷110% della velocità sincrona motore Default: 100% della velocità sincrona motore
Limitazioni motore.	2. Velocità minima [% di RPM vel. sincrona motore]	20÷80% della velocità sincrona motore (Regolazione ininfluente se in tipo di controllo>modalità>Pressione; per cui è sempre 50%)
inocore.	3. Accelerazione [Sec]	1÷99.9
	4. Decelerazione[rpm/s]	1÷99.9
	5. Corrente max [%]	Corrente massima Motore limitata – 80÷150% - Default: 110% della nominale
	1. Isteresi pressione [BAR]	Isteresi del controllo di pressione – 0.10÷3.00 BAR - Default: 0.20 BAR; Se per esempio la pressione di riferimento è 3 BAR e la isteresi è 0.2BAR, la pompa interverrà al raggiungimento di 2.8 BAR
	2. ritardo arresto per funzionamento a secco [Sec];	Ritardo prima della segnalazione di allarme per funzionamento a secco – 10÷300 sec - Default: 40secondi;
	3. tempo riavvio a secco [min]	Intervallo tentativi di riavvio dopo allarme per funzionamento a secco; dopo 5 tentativi di riavvio: blocco con riarmo manuale – 0.3÷99.9 min - Default: 15 minuti;
Controllo di	4. tempo riempimento condotta [Sec]	Tempo di permanenza alla velocità minima (limiti motore) durante l'avviamento, quando la pressione è minore della pressione limite di riempimento condotta; questo ritardo è escluso nel riavviamento da flusso minimo – 0÷999 sec - Default: O sec;
pressione (regolazione ininfluente se in tipo controllo>	5. Pressione limite riempimento condotta [BAR]	Pressione limite al di sotto della quale all'avviamento il motore si mantiene alla velocità minima per il tempo impostato al punto precedente – 0.1÷14.15 BAR - Default: 0.5 BAR;
modalità> velocità)	6. Ritardo arresto a flusso minimo [Sec]	Tempo di attesa prima dello spegnimento per Mandata Chiusa – 4÷120 Sec - Default: 15 Secondi;
	7. tempo riavvio dopo arresto per flusso minimo [Sec]	Tempo di riaccensione dopo spegnimento per Mandata Chiusa – 4÷120 Sec - Default: 1 Secondo;
	8. tempo re-start dopo emergenza [Sec]	Tempo di attesa prima della ripartenza a seguito dello spegnimento motore per emergenza – 5÷120 Sec - Default: 10 Secondi.
	9. Limite cosφ per funzionamento a secco	Quando il cos φ scende sotto questo valore viene segnalato Funzionamento a Secco (con aspirazione insufficiente o con aria) – 0.0÷0.9 cosφ - Default: 0.5 cosφ;
	10. tempo alternanza [min]	Tempo di alternanza nello scambio tra una pompa e l'altra per la definizione della prima a partire – 2÷999 min - Default: 60 min.



	1. Modalità: • Master-Slave-RS485 • Pressione Pompa singola • Velocità	<ul> <li>1.Modalità di controllo (Default: Velocità):</li> <li>Pompa singola: controllo in retroazione della pressione BAR per singola pompa – è necessario il trasduttore di pressione;</li> <li>Velocità: regola direttamente la velocità RPM anche in assenza di sensore di pressione (Arresto di sicurezza per funzionamento a secco/mandata chiusa con riarmo manuale);</li> <li>Master-Slave in modalità controllo pressione - funzionamento in gruppo con altri inverter comunicanti tramite cavo seriale RS485. (NB: non è possibile il controllo con modalità velocità in configurazione Master-Slave)</li> </ul>
Tipo controllo	2. Numero Pompe	Numero di pompe funzionanti in gruppo (2÷8)
	3. Codice (0÷7) 4. Velocità Riferimento [RPM]	Codice: O per Master; ≥1 per Slave velocità di riferimento in modalità controllo in velocità. 600÷ 8300 RPM – Default: 2850 RPM
	5. Comandi Start/Stop:  • Remoti (via filo)	Origine comandi Start Stop: da pulsanti tastiera oppure remoti (ingresso D1)
	Tastiera	default: Pulsanti tastiera
	<ul><li>6. Ingresso riferimento Pressione</li><li>Segnale 0-10V AN2</li><li>Segnale 4-20 mA AN2</li><li>Tastiera</li></ul>	Ingresso segnale di riferimento della pressione: da riferimento interno modificabile da tastiera oppure da ingresso per segnale remoto su AN2 in corrente (4-20mA) oppure in tensione (0-10V) default: da tastiera
		Per controllo di velocità in retroazione
	1. K Fattore proporzionale	1. K <sub>proporzionale</sub> : 1÷100. Moltiplica l'errore della grandezza di riferimento
Fattori P.I.D.	2. K Fattore integrale	2. K <sub>integrale</sub> : 1÷100. Moltiplica l'integrale dell'errore
	3. Rampa pressione [BAR/Sec]	3. Rampa di pressione: velocità di salita del riferimento di pressione – 0.0÷1.2 BAR/Sec - Default: 2.0 BAR/Sec
Imposta orologio (Funzione basata sull'orologio a batteria, presente solo sui modelli NEO 11 e 22)	Impostazione data e ora: per sbloccare l'orologio variare il valore dei SECONDI. La durata stimata della batteria dell'orologio (CR2430) è di 6-8 anni. Dopo la sua sostituzione è necessario reimpostare l'orologio sbloccando i secondi per farlo ripartire.	Anno: XX Mese: XX Giorno: XX Ora: XX Minuto: XX



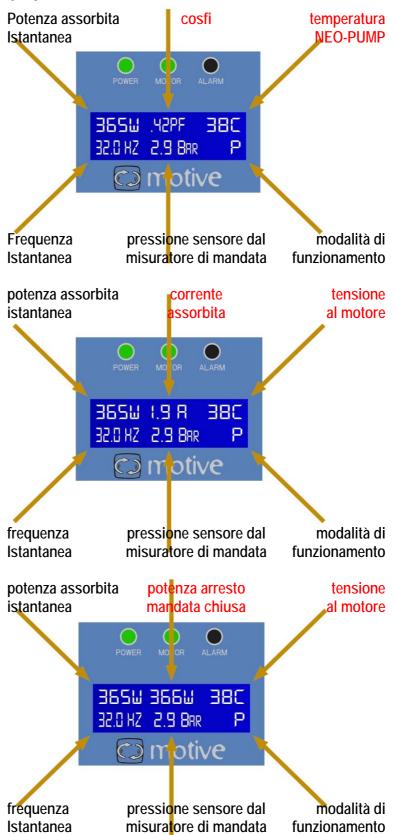
Timer avviamenti (Funzione basata sull'orologio a batteria, presente solo sui modelli NEO 11 e 22)  Timer ON/OFF		Quando il Timer giornaliero è abilitato (ON) si possono impostare fino a 5 programmi (avviamenti/arresti consecutivi) nell'arco delle 24h, che vengono ripetuti quotidianamente, senza possibilità di discriminazione dei singoli giorni nell'arco della settimana.:  • P1: XX (Ora accensione 1), YY (Min accensione 1); A1: ZZ(Ora spegnimento 1); WW (Min spegnimento 1);  • P2: XX (Ora accensione 2), YY (Min accensione 2); A1: ZZ(Ora spegnimento 2); WW (Min spegnimento 2);  • P3: XX (Ora accensione 3), YY (Min accensione 3); A1: ZZ(Ora spegnimento 3); WW (Min spegnimento 3);  • P4: XX (Ora accensione 4), YY (Min accensione 4); A1: ZZ(Ora spegnimento 4); WW (Min spegnimento 4);  • P5: XX (Ora accensione 5), YY (Min accensione 5); A1: ZZ(Ora spegnimento 5); WW (Min spegnimento 5).		
	1. MB COMM ;	OFF= modbus disattivato; (default) ON= Programmazione e funzionamento solo da modbus		
RS485/MODBUS (vedi par. 6h manuale NEO-WiFi	2. Baude Rate;	ON+KEY = (solo lettura e scrittura parametri, necessaria la tastiera per dare i comandi al motore)  4800 - 9600 - 14400 - 19200 (deault). Indica la velocità con cui vengono tra i bit vengono trasmessi		
NEO-WiFi-ita.pdf	3. modbus Code;	Vengono trasmessi Il BaudRate è espresso in bit al secondo. I bit trasferiti includono il bit di start, i bit di dati, il bit di parità (se utilizzato), ei bit di stop. Tuttavia, solo i bit di dati vengono memorizzati. 1÷127. Default 1		
Storico Allarmi  Elenco allarmi registrati  Elenco allarmi registrati  Cap. 9) regis  Gli stessi dat  resi disponibi  collegamento  assistenza e		Visualizza in ordine cronologico (dal primo all'ultimo) tutti gli ultimi 99 eventi di Allarme (cap. 9) registrati durante la vita dell'inverter. Gli stessi dati vengono salvati nella memoria e resi disponibili per l'analisi dal PC tramite collegamento USB per il servizio tecnico di assistenza e riparazione (ATTENZIONE: solo con inverter non alimentato).		

Tabella 6: Menù delle funzioni avanzate

NOTA: la tastiera riconosce automaticamente se è connessa ad un NEO-PUMP-3 o un NEO-PUMP-11, ed automaticamente modifica il menu a seconda dei limiti e delle funzioni abilitate per quel modello



## 6f. Visualizzazioni sul display:





\*I Volt al motore sono meno dei Volt dalla rete all'inverter. Infatti, nella prima fase in cui ogni inverter raddrizza la tensione di ingresso da AC a DC, i Volt si riducono di circa l'8%. Ad una freguenza inferiore al 100% del, tale effetto netto 8% gradualmente scompare, ma rimangono le sulteriori cadute di tensione fisse di circa 5-6V per i diodi, il ponte IGBT, e il filtro induttanza. Quindi, con una linea in ingresso da 400V, la tensione al motore è di circa 362V a frequenza 100%. Il motore funziona comunque senza alcuna difficoltà perché l'inverter imposta il flusso magnetico secondo tale tensione reale..

\*\*Hertz: Nel controllo di velocità la grandezza fisica che viene inseguita non è la freguenza Hz bensì la velocità RPM. Se la coppia resistente del motore aumenta NEO-PUMP tende a compensare lo scorrimento aumentando la frequenza al motore, per mantenere costanti gli RPM. Questo è valido sia con encoder che senza encoder (in quest'ultimo caso con minore precisione sugli RPM calcolati). A bassissimi giri, per mantenere una coppia adeguata, il controllo di scorrimento è più forte.

è possibile avere una visualizzazione dello stato di carica della batteria.





Per ottenere questo, si deve mantenere premuto il tasto MODE per min 1 secondo (16 quadretti = carica completa);



# 6g. allarmi



			NEO-3	NEO-11
1	Picco corrente	Intervento immediato per corto circuito Auto-ripristinante; Blocco dopo 10 interventi consecutivi	<b>√</b>	V
2	Sovratensione	Solitamente dovuta a uno sbalzo della tensione di rete. Auto-ripristinante; Blocco dopo 10 interventi consecutivi	<b>V</b>	<b>V</b>
3	Temperatura inverter	Superamento della temperatura limite sulla scheda elettronica (86°C). Auto-ripristinante al calare della temp. di 10°C, senza limiti nel numero di interventi.	<b>V</b>	V
4	Termica motore	Protezione termica motore in relazione alla corrente impostata – per salvaguardare l'integrità degli isolamenti interni che si possono danneggiare a temperature elevate;	<b>√</b>	V
		Auto-ripristinante; Blocco dopo 10 interventi consecutivi		
5	Errore encoder	Non attivo	×	×
6	Abilitazione Off	Contatto di abilitazione marcia aperto tra EN e C: si arresta il motore fino alla richiusura dello stesso contatto.	<b>V</b>	<b>V</b>
7	Rotore bloccato	Non attivo	×	×
8	Inversione IN-OUT	L'alimentazione risulta sull'uscita dell'inverter e il	√	<b>√</b>



T			I
Tansiana insufficienta	funzionamento.	ما	
Terisione insumiciente	Auto-ripristinante; blocco dopo 10 interventi	V	V
Errore comunicazione	Errore di trasmissione/ricezione radio tra tastiera e inverter	$\checkmark$	$\sqrt{}$
	Condizione di elevata corrente associata ad una bassa		,
Sovracorrente IGBT	velocità del motore, in sovraccarico. Auto-ripristinante; blocco dopo 10 interventi consecutivi	$\sqrt{}$	$\sqrt{}$
	Surriscaldamento, oltre il limite massimo consentito,		
Temperatura		•	$\sqrt{}$
microprocessore		•	V
	e oltre.		
Sovracorrente U	sovracorrente in uscita all'inverter localizzata sulla fase U	×	$\sqrt{}$
Sovracorrente V	sovracorrente in uscita all'inverter localizzata sulla fase V	×	$\sqrt{}$
Sovracorrente W	sovracorrente in uscita all'inverter localizzata sulla fase W	×	$\sqrt{}$
Picco I frenatura	sovracorrente sull'uscita BR+/BR-	×	$\sqrt{}$
Errore lettura I1	Errore di lettura della corrente I1, sulla fase U	×	$\checkmark$
Errore lettura I2	Errore di lettura della corrente I2, sulla fase V	×	√
Errore lettura 13	Errore di lettura della corrente I3, sulla fase W	×	√
Squilibrio correnti	Le tre correnti sono squilibrate (>15% sul valore RMS) Auto-ripristinante; blocco dopo 10 interventi consecutivi	×	<b>V</b>
Picco corrente fase U	Protezione per corto circuito localizzato sulla fase U	×	$\checkmark$
Picco corrente fase V	Protezione per corto circuito localizzato sulla fase V	×	√
Picco corrente fase W	Protezione per corto circuito localizzato sulla faseW	×	√
	protezione per rilevazione di una elevata corrente dispersa verso		,
Corrente di dispersione		×	V
Picco corrente Vent 2	Non attivo	×	×
Picco corrente Vent 1	Non attivo	×	×
Sovracorrente ventilatore	Non attivo	×	×
AN2 fuori limiti	Segnale <3mA se impostato su 4-20mA nel menù Tipo di Controllo – Ingresso riferimento remoto di pressione	×	V
	su AN2 a 4-20mA		,
Funziona a secco	Assenza di acqua in aspirazione o presenza di aria; Auto-ripristinante; Blocco dopo 5 interventi consecutivi	$\sqrt{}$	$\checkmark$
	Problema al sensore di pressione		ı
	Sovracorrente IGBT  Temperatura microprocessore  Sovracorrente U  Sovracorrente V  Sovracorrente W  Picco I frenatura  Errore lettura I1  Errore lettura I2  Errore lettura I3  Squillibrio correnti  Picco corrente fase U  Picco corrente fase W  Corrente di dispersione  Picco corrente Vent 2  Picco corrente Vent 1  Sovracorrente ventilatore  AN2 fuori limiti	Auto-ripristinante; blocco dopo 10 interventi consecutivi  Errore comunicazione  Errore di trasmissione/ricezione radio tra tastiera e inverter  Condizione di elevata corrente associata ad una bassa velocità del motore, in sovraccarico. Auto-ripristinante; blocco dopo 10 interventi consecutivi  Temperatura del motore, in sovraccarico. Auto-ripristinante; blocco dopo 10 interventi consecutivi  Surriscaldamento, oltre il limite massimo consentito, del microprocessore, che determina intervento immediato della protezione con arresto del motore; protezione attiva soltanto per le versioni NEO da 11kW e oltre.  Sovracorrente U sovracorrente in uscita all'inverter localizzata sulla fase U  Sovracorrente W sovracorrente in uscita all'inverter localizzata sulla fase V  Sovracorrente W sovracorrente in uscita all'inverter localizzata sulla fase W  Picco I frenatura sovracorrente sull'uscita BR+/BR-  Errore lettura 11 Errore di lettura della corrente 11, sulla fase U  Errore lettura 12 Errore di lettura della corrente 12, sulla fase W  Errore lettura 13 Errore di lettura della corrente 13, sulla fase W  Eu te correnti sono squilibrate (>15% sul valore RMS) Auto-ripristinante; blocco dopo 10 interventi consecutivi  Picco corrente fase U Protezione per corto circuito localizzato sulla fase U  Picco corrente fase V Protezione per corto circuito localizzato sulla fase V  Protezione per rilevazione di una elevata corrente dispersa verso terra (superiore a 5A). Attenzione: non sostituisce la protezione differenziale.  Picco corrente Vent 2 Non attivo  Anua tivo  Segnale <3mA se impostato su 4-20mA nel menù Tipo di Controllo – Ingresso riferimento remoto di pressione su AN2 a 4-20mA  Assenza di acqua in aspirazione o presenza di aria;	consentire l'avviamento del motore.  Tensione insufficiente  Tensione in ingresso sotto al limite minimo di funzionamento. Auto-ripristiniante; blocco dopo 10 interventi consecutivi consecutivi Confectione di elevata corrente associata ad una bassa velocità del motore, in sovraccarico. Auto-ripristinante; blocco dopo 10 interventi consecutivi Surriscaldamento, oltre il limite massimo consentito, del microprocessore. Che determina intervento immediato della protezione con arresta del motore; protezione attiva soltanto per le versioni NEO da 11kW e oltre.  Sovracorrente U sovracorrente in uscila all'inverter localizzata sulla fase U x sovracorrente W sovracorrente in uscila all'inverter localizzata sulla fase V x sovracorrente W sovracorrente in uscila all'inverter localizzata sulla fase W x Picco I frenatura sovracorrente sull'uscila BR+/BR- x Errore lettura 11 Errore di lettura della corrente 11, sulla fase U x Errore lettura 12 Errore di lettura della corrente 13, sulla fase W x Errore lettura 13 Errore di lettura della corrente 13, sulla fase W x Errore lettura 13 Errore di lettura della corrente 13, sulla fase W x Errore lettura 14 Errore di lettura della corrente 13, sulla fase W x Errore lettura 15 Errore di lettura della corrente 16, sulla fase W x Errore lettura 16 Errore di lettura della corrente 17, sulla fase W x Errore lettura 17 Errore di lettura della corrente 18, sulla fase W x Errore lettura 18 Errore di lettura della corrente 19, sulla fase W x Errore lettura 19 Errore di lettura della corrente 19, sulla fase W x Errore lettura 19 Errore di lettura della corrente 19, sulla fase W x Errore lettura 19 Errore di lettura della corrente 19, sulla fase W x Errore lettura 19 Errore di lettura della corrente 19, sulla fase W x Errore lettura 19 Errore di lettura della corrente 19, sulla fase W x Errore lettura 19 Errore di lettura della corrente 19, sulla fase W x Errore lettura 19 Errore di lettura della corrente 19, sulla fase U x Errore di lettura della corrente 19, sulla fase V x Errore lettura 19



31	Flusso minimo	Spegnimento della pompa per raggiungimento del limite minimo di flusso d'acqua; sebbene sia presente nella lista degli allarmi <b>rappresenta una normale condizione di funzionamento</b> dell'impianto (assenza di richiesta d'acqua in mandata)  Auto-ripristinante senza limiti del numero di interventi	√	<b>V</b>
----	---------------	---	---	----------

Tabella 7: Menù Allarmi

 $\sqrt{\ }$  = allarme attivato

**×** = allarme non attivato

Il ripristino di ogni allarme deve essere prima preceduto dalla verifica del prodotto e del sistema, al fine di individuare la causa che ha scatenato l'allarme. Ripristini incondizionati possono portare alla distruzione del prodotto o di componenti ad esso collegati e a mettere a repentaglio la sicurezza dei macchinari e operatori utilizzatori.

L'allarme può essere resettato tramite il tasto STOP. Se persiste contattare l'assistenza tecnica.



## 7.POWER BOX (optional)



Il sistema può funzionare ad isola senza connessione alla rete oppure, se combinato all'optional POWER-BOX, può utilizzare sia l'energia dalla rete (trifase alternata) che l'energia fotovoltaica (in corrente continua), sia in alternativa tra di loro che contemporaneamente. Impostando opportunamente l'alimentazione fotovoltaica otterremo che il sistema automaticamente e proporzionalmente utilizzerà l'energia fotovoltaica disponibile, compensando la rimanente con l'energia proveniente dalla rete (o da un generatore). Nella versione ad isola con sola alimentazione da fotovoltaico, raggiunto un punto ultimo minimo di energia disponibile, la pompa smetterà di funzionare.

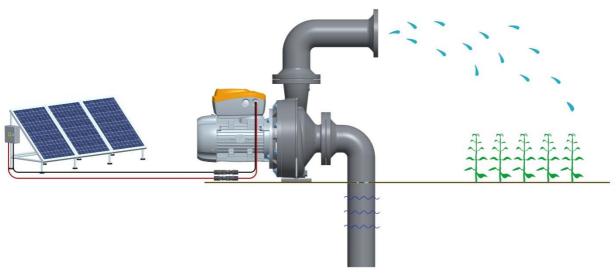
	Power BOX 1,5KW (per alimentazione ibrida NEO-SOLAR-3 )
Grado protezione	IP55
Tensione alimentazione	230 Vac single phase +/- 20% 50/60Hz 340-490 Vdc +/- 5%
Tensione di uscita	200-240 Vac 3 phase +/- 5%
Corrente nominale in ingresso (A)	10
Corrente nominale in uscita (A)	7

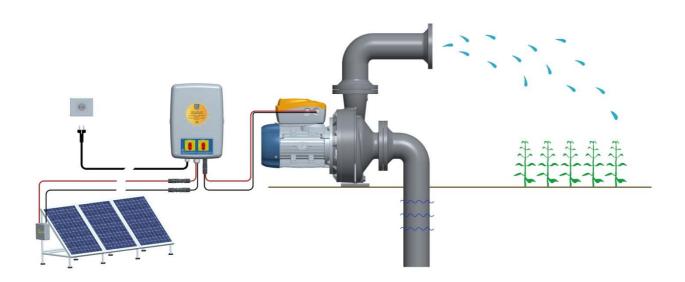
Qualora si utilizzi la POWER BOX, sono integrati già all'interno (fusibili lato DC e lato AC, scaricatori di sovratensione, dispositivo anti inversione della polarità della alimentazione fotovoltaica e interruttori generali).









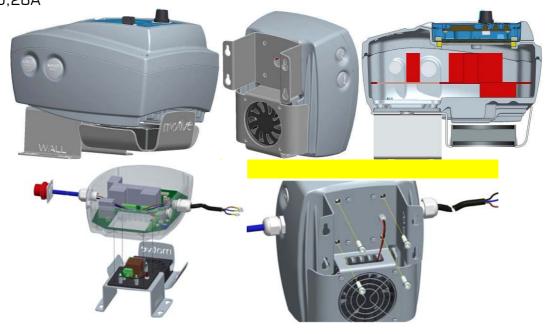




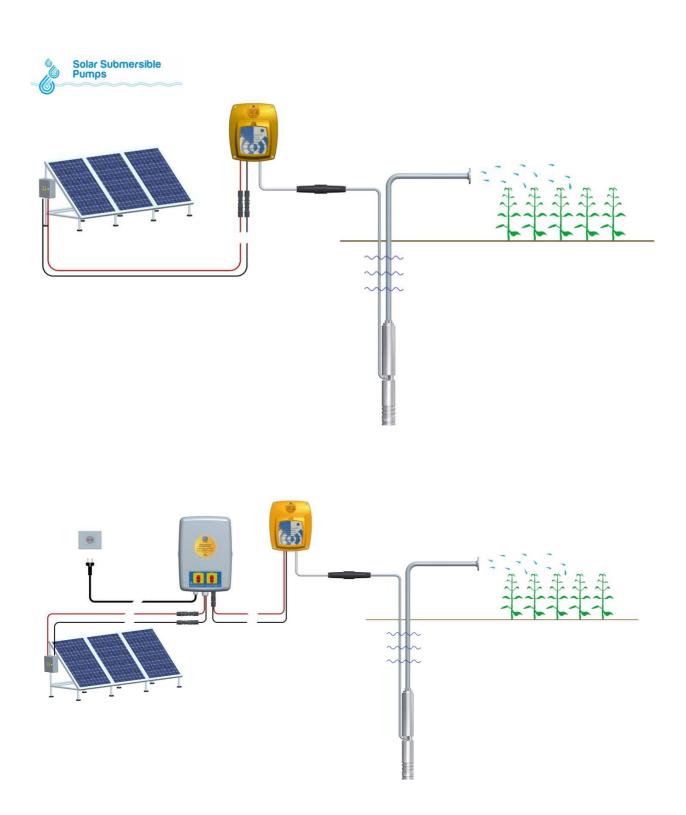
8.NEO-WALL (optional)



In caso di montaggio a parete, come per esempio quando usato per pompe sommerse, NEO-SOLAR può essere installato grazie al sistema "WALL" 24Vdc 0,28A









# Dichiarazione di conformità

La ditta Motive s.r.l. con sede in Castenedolo (BS) - Italia dichiara, sotto la sua esclusiva responsabilità, che la sua gamma di inverter e motoinverter "NEO-SOLAR" è costruita in conformità con la seguente normativa internazionale (ult. edizione):

- EN60034-1. Macchine elettriche rotanti: caratteristiche nominali e di funzionamento
- EN60034-5. Macchine rotanti: definizione gradi di protezione
- EN 60034-6. Macchine rotanti: sistemi di raffreddamento
- EN60034-7. Macchine elettriche rotanti Parte 7: Classificazione delle forme costruttive e dei tipi di installazione nonché posizione delle morsettiere
- EN60034-8. Marcatura dei terminali e senso di rotazione per macchine elettriche rotanti
- EN60034-30. Macchine elettriche rotanti: classi di efficienza per motori a induzione trifase ad una velocità.
- EN50347. Motori asincroni trifase di uso generale con dimensioni e potenze normalizzate Grandezze da 56 a 315 e numeri di flangia da 65 a 740
- EN60335-1. Sicurezza degli apparecchi elettrici d'uso domestico e similare
- EN 60335-2-41. Sicurezza degli apparecchi elettrici d'uso domestico e similare Parte 2: Norme particolari per pompe
- EN 55014-2, Compatibilità elettromagnetica. Requisiti per gli elettrodomestici, gli utensili elettrici e gli apparecchi similari. Parte 2: Immunità
- EN 61000-3-2, Limiti per le emissioni di corrente armonica (apparecchiature con corrente di ingresso <= 16A per fase).
- EN 61000-3-3. Limitazione delle fluttuazioni di tensione e dei flicker in sistemi di alimentazione in bassa tensione per apparecchiature con corrente nominale <= 16A.
- EN 61000-3-12. Limiti per le correnti armoniche iniettate nelle reti di distribuzione pubblica a bassa tensione dalle apparecchiature con correnti nominali di ingresso superiori a 16 A e <= 75 A per fase
- EN 61000-6-4. Compatibilità elettromagnetica (EMC): Parte 6-4: Norme generiche Emissione per gli ambienti industriali
- EN 50178. Apparecchiature elettroniche da utilizzare negli impianti di potenza.
- ETSI 301 489-3 Compatibilità elettromagnetica per dispositivi Radio SRD operanti sulle frequenze tra 9 kHz e 40 GHz

	NEO-SOLAR-3 Cat. C1	NEO-SOLAR-11 NEO-SOLAR-22 Cat. C2
EMC per AMBIENTE INDUSTRIALE rif. EN 50081-1, punto 5)	SI	SI
EMC per AMBIENTE DOMESTICO, COMMERCIALE E INDUSTRIALE LEGGERO (rif. EN 50081-1, punto 5)	SI (da V2.01)	optional

## come richiesto dalle Direttive

- Direttiva Bassa Tensione (LVD) 2014/35/CE
- Direttiva sulla Compatibilità elettromagnetica (EMC) 2004/108 EEC
- Direttiva sulla progettazione ecocompatibile dei prodotti connessi all'energia CEE 2009/125

NB: la Direttiva Macchine (MD) 2006/42/CE espressamente esclude dal suo campo di applicazione i motori elettrici (Art.1, comma 2)

oscool Joso

Castenedolo, 1 gennaio 2013

Il Legale Rappresentante



TUTTI I DATI SONO STATI REDATTI E CONTROLLATI CON LA MASSIMA CURA.

NON CI ASSUMIAMO COMUNQUE NESSUNA RESPONSABILITÀ PER EVENTUALI ERRORI OD OMISSIONI.

MOTIVE SI PUÒ A SUO INSINDACABILE GIUDIZIO CAMBIARE IN QUALSIASI MOMENTO LE CARATTERISTICHE DEI PRODOTTI VENDUTI.





Motive srl
<a href="https://www.motive.it">www.motive.it</a>
motive@motive.it
Tel: +39 030 2677087

Fax: +39 030 2677125



